

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования

«Тамбовский государственный технический университет»
(ФГБОУ ВО «ТГТУ»)



УТВЕРЖДАЮ

Председатель Методического совета
Института Автоматики и информаци-
онных технологий

Ю.Ю. Громов
« 27 » августа 20 18 г.

Вводится в действие с
« 01 » сентября 20 18 г.

ПРОГРАММА ПРАКТИКИ

Б2.П.3 Преддипломная практика

(шифр и наименование практики в соответствии с утвержденным учебным планом подготовки)

Направление

15.03.06 – Мехатроника и робототехника

(шифр и наименование)

Профиль

Информационно-сенсорные системы в мехатронике

(наименование профиля образовательной программы)

Формы обучения:

Очная, заочная

Составитель:

Кафедра «Мехатроника и технологические измерения»

(наименование кафедры)

Доцент Балабанов Павел Владимирович

(должность, фамилия, имя, отчество составителя программы)

Тамбов 2018

Настоящая программа разработана в соответствии с Федеральным государственным образовательным стандартом высшего образования по направлению подготовки 15.03.06 Мехатроника и робототехника (уровень бакалавриата), утвержденным приказом Минобрнауки России от 12.03.2015 № 206, и утвержденным учебным планом подготовки.

Программа рассмотрена и утверждена на заседании кафедры «Мехатроника и технологические измерения» протокол № 6 от 18.06.2018.

Заведующий кафедрой



А.Г. Дивин

Программа рассмотрена и утверждена на заседании Научно-методического совета по направлению 15.03.06 Мехатроника и технологические измерения протокол № 1 от 20.06.2018.

Председатель НМСН



А.Г. Дивин

1.

,

∴

.

.

∴

;

.

∴

.

2.

2.1.

(.1).

1 –

/ -	(/)
2	3
-1	, , , , -
36-(-1)	
-2	, -
27-(-2)	
-3	, -
23-(-3)	
-5	, -
-9	- -
-14	, -
19-(-5, -9, -14)	- -

2.2.

2.3.

;

;

,

-

.

-

-

-

3.

— — 4 . :

— — 5 .

6 ; —9 .

5. ,

(,) -
- ; :
- , () ,
- ;
- ;
- ;
- ;
- .

, .

-

-

-

,

.

:

-

,

;

;

;

;

.

«

»,

«

».

(), ,

7.1

1. []: , 2013. — 224 . — : <https://e.lanbook.com/book/30202>.
2. []: , 2007. — 299 . — : <http://e.lanbook.com/book/2927>
3. MATLAB — SIMULINK). []: , 2016. — 256 . — : <http://e.lanbook.com/book/72584> .

7.2

1. MATLAB. []: , 2011. — 736 . — : <https://e.lanbook.com/book/650>.
2. MATLAB. SimPowerSystems Simulink [] — : , 2007. — 288 . — : <https://e.lanbook.com/book/1175> .
3. " " , 2012. - 88 .

7.3

7.4

- « » <https://uisrussia.msu.ru>
 « + » <http://www.consultant-urist.ru>
 « » <http://www.garant.ru>
 Web of Science <https://apps.webofknowledge.com/>
 Scopus <https://www.scopus.com>
<https://data.gov.ru>
<https://rosmintrud.ru/opendata>
 eLIBRARY.RU <https://elibrary.ru/>
<http://profstandart.rosmintrud.ru/obshchiy-informatsionnyy-blok/natsionalnyy-reestr-professionalnykh-standartov/>
<http://www.economy.gov.ru>
<http://www.fedsofm.ru/opendata>
 « » <https://e.lanbook.com>
 «IPRbooks» <http://www.iprbookshop.ru>
 « » <https://www.biblio-online.ru>
<http://elib.tstu.ru>

» <https://> .

«

"Polpred.com «

» <https://openedu.ru>
" <https://www.polpred.com>

<http://protect.gost.ru/>

-

«

».

,

..

,

«

»-«

»-«

-

».

,

«

»-«

,

»-«

».

9. -

1)

/	2	3
1.	« »	392000, . , , 36
2.	« »	392000, . , . , 34
3.	« »	392000, . . , 10
4.	« - »	392000, . 23
5.	« »	393199, . „.1 , .
6.	- « »	392009, . , . , .1
7.	« « »	392680, . , , .19
8.	115230 , . 1- .10 .1
9.	« « »	. , . , 1
10.	« »	393313, . „ 50 ,
11.	« »	. „ - , .52 -
12.	« - »	393764, . , . ,
13.	« »	392681, . , . , .1,
14.	« « »	. , . , .22
15.	« »	392000, . , . , 1/188 -

2)

3	4	5
« » (372/)	HIGH Z-S-400	MS Office, Windows / Microsoft Open License 47425744, 48248803, 41251589, 46314939, 44964701, 43925361, 45936776, 47425744, 41875901, 41318363, 60102643; MATLAB R2013b / 537913 43759/VRN3
(360/ , 363/)		07.11.2013 . ; Mathcad 15 / 8A1462152 21 14.12.2010 . ; AutoCAD 2015, 2016, 2017, 2018 / - Autodesk -
		Autodesk -

<p>(359/)</p> <p>« »</p>	<p>Smart, - Fanuc LR Mate</p> <p>200id/4s</p>	<p>110001637279; -3D 16/ -10-00646 44867/VRN3 19.12.2013 ., SolidWorks 2013 / 749982 44867/VRN3 19.12.2013 GIMP /</p>
---------------------------	---	---